

目的地がランダムに分布するときの周回距離の理論

02202460
 01107680

慶應義塾大学
 慶應義塾大学

*塩野 直志 SHIONO Naoshi
 栗田 治 KURITA Osamu

1. はじめに

いま、平面上(あるいは直線上)にランダムに分布する点を「施設」とみなし、任意に出発点を定め幾つかの施設を周回することを考える。ただし、周回する順序に関しては様々なルート選択のシナリオが考えられる。

そこで、どのルートがどのくらいの非効率性を持つのかを調べるのが本論文の主旨である。計画性のある行動にはどの程度の効率があるのかを明らかにすることにより、日常生活での「移動」を考える際の重要な対論とすることができる。

ただし本論文では特に解析的に求まったものを掲載した。

2. 空間ポアソン分布と距離分布

いま、十分に広い領域に点がランダムに分布しているとする。対象を二次元(直線)とし、点の密度が大局的に μ であるとした際、任意に与えた長さ L の線分に y 個の点がある確率を $P(y, L)$ とおくと

$$P(y, L) = \frac{(\mu L)^y}{y!} e^{-\mu L} \quad (y=0, 1, 2, \dots) \quad (1)$$

となる。ここで直線上に任意に点 Q を与え、 Q から k 番目に近い点への距離を T_k と定義する。このとき T_k の確率密度関数を $g_k(t_k)$ 、期待値を $\langle T_k \rangle$ 、二乗期待値を $\langle T_k^2 \rangle$ とおくと

$$g_k(t_k) = \frac{(2\mu)^k}{(k-1)!} t_k^{k-1} e^{-2\mu t_k} \quad (0 < t_k < \infty), \quad (2)$$

$$\langle T_k \rangle = \frac{k}{2\mu}, \quad \langle T_k^2 \rangle = \frac{k(k+1)}{(2\mu)^2} \quad (3)$$

となる[1]。

次に対象を二次元(平面)とし、点の密度が大局的に ρ であるとした際、任意に与えた面積 S の領域に x 個の点がある確率を $P(x, S)$ とおくと

$$P(x, S) = \frac{(\rho S)^x}{x!} e^{-\rho S} \quad (x=0, 1, 2, \dots) \quad (4)$$

となる。即ち(1)・(4)共にポアソン分布である。同様に任意に与えた点 Q から k 番目に近い点への距離を R_k と定義し、 R_k の確率密度関数を $f_k(r_k)$ 、期待値を $\langle R_k \rangle$ 、二乗期待値を $\langle R_k^2 \rangle$ とおくと

$$f_k(r_k) = \frac{2(\rho\pi)^k}{(k-1)!} r_k^{2k-1} e^{-\rho\pi r_k^2} \quad (0 < r_k < \infty), \quad (5)$$

$$\langle R_k \rangle = \frac{(2k-1)!!}{2^k (k-1)! \sqrt{\rho}}, \quad \langle R_k^2 \rangle = \frac{k}{\rho\pi} \quad (6)$$

となる[1]。以上の考えを用いて周回距離の期待値及び分散が算出される。

3. 直線上の周回

いま、直線上にある n 個の施設を周回することにする。その際に考えられるルートとして本論文では以下の3通りを考える。(図1)

ルートの説明

【ルート1】一方方向に n 箇所を訪れ元の点 Q に戻る

【ルート2】 Q から最も近い場所 \rightarrow そこからまた訪れていない最も近い場所 \rightarrow そこからまた訪れていない最も近い場所 \dots と n 箇所を巡り元の点 Q に戻る

【ルート3】合計の距離が最短距離となるように n 箇所を選んで移動し元の点 Q に戻る

そのとき、それぞれのルートに関する移動距離の期待値は表1の様に表示される。まず、ルート1と3を比較すると、例えば $\mu=1\text{km}^{-1}$ (1kmあたり施設が1つ)として10箇所を訪問する場合では5km以上の距離差がつくことになり、予め計画性を持って行動することが如何に重要かを如実に表す結果となる。

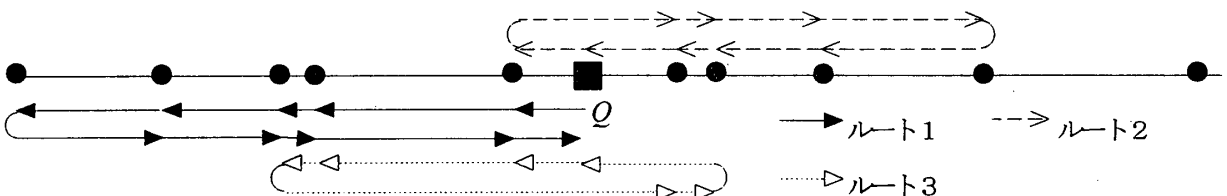


図1 直線上での各ルートによる周回の比較

(一例として5箇所を訪問することとし、それぞれのルートが異なる場合を採り上げた)

表1 ルートごとの訪問数に応じた巡回距離の期待値

訪問数	ルート1	ルート2	ルート3
1	2	1	1
2	4	2.375	2.25
3	6	3.984	3.65
4	8	5.743	5.078
...
8	16	13.430	11.322
10	20	17.417	14.600

(ともに $1/\mu$)

また、ルート2は1・3と比較すると少ない施設を巡回するときには効率がよい方法だが、訪問数が多くなるほど効率が悪くなることが読み取られる。これは、移動する施設が多くなるにつれ一方方向に向かうことが多くなることによる。

4. 平面上の巡回

平面上のルートとして本論文では以下のルートを採用する。また、図2に移動形態の一例を示す。

ルート

出発地 $Q \Rightarrow Q$ から最も近い場所 $(P_1) \Rightarrow Q$ から二番目に近い場所 $(P_2) \Rightarrow \dots \Rightarrow Q$ から n 番目に近い場所 $(P_n) \Rightarrow Q$ いま、このルートで n 箇所を巡回したときの距離を A_n と定義すると

$$A_n = R_1 + R_n + \sum_{k=1}^{n-1} X_{k,k+1} \quad (7)$$

(ただし、 $X_{k,k+1} = \overline{P_k P_{k+1}}$ 、 $R_k = \overline{QP_k}$ とおいた)

となる[2]。

既に、2箇所を巡回する場合の期待値 $\langle A_2 \rangle$ は文献[2]で詳しく述べられているが、本研究では n 箇所を巡回する場合の期待値および分散を算出した。その結果は表2に示してある。

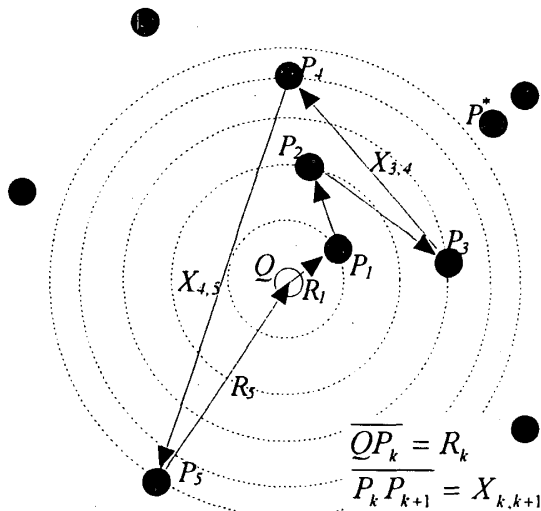


図2 平面上での巡回ルート

表2 平面上のルートでの訪問数に応じた巡回距離の期待値および分散

訪問数	期待値 ($\sqrt{\rho}$)	分散 ($\sqrt{\rho}$)
1	1	0.2732
2	2.0988	0.7782
3	3.3898	1.5787
4	4.8587	2.6754
...
8	12.232	10.007
10	16.68	15.434

なお導出過程は省略するが、期待値 $\langle A_n \rangle$ は図2及び(6)より

$$\langle A_n \rangle = \frac{1}{\sqrt{\rho}} \left\{ \frac{1}{2} + \frac{(2n-1)!!}{2^n(n-1)!} \right\} + \sum_{k=1}^{n-1} \langle X_{k,k+1} \rangle$$

$$\text{ここで、} \langle X_{k,k+1} \rangle = \frac{\Phi(k)(2k+1)!!}{2^{k+1}(k-1)!\sqrt{\rho}}$$

$$\Phi(c) = \frac{(c-1)!}{(-1)^{1-c}} \left[\frac{\{(c+1)!\}^3 2^{4c+4}}{\{(2c+2)!\}^2 \pi} - \left\{ \sum_{i=1}^{c-1} \frac{(-1)^{i-1} \Phi(i)}{(i-1)!(c-i)!} \right\} \right]$$

(ただし、 $c \geq 2$ で $\Phi(1) = 32 / (9\pi)$ である)

より算出される。

表2からまず訪問数に関わらず

$$\langle A_n \rangle \propto 1/\sqrt{\rho} \quad (8)$$

であることがいえる。即ち $\langle A_n \rangle$ を半減させたいときは施設は4倍に増やす必要がある。

また、このルートの欠点として不合理な移動一例は図2での P_4 から P_3 への移動が生じてしまうことが挙げられる。実際の移動では P_3 より P^* を選ぶ方が効率がよいと考え行動するであろう。この非効率性は、例えば訪問数を増やした際の期待値及び分散の増加にそのままつながっている。

5. おわりに

今回採り上げたルートの他にも様々なルート一例は直線上のルート2, 3の考えを平面上に適用することが考えられる。これは解析的に解くことが難しいので概略を発表の際に述べることにする。また、現実社会への適用も今後の課題である。

参考文献

- [1] 栗田 治(1995)空間ポアソン分布と距離分布, 慶應義塾大学理工学部管理工学科 Technical Report, No.95009.
- [2] 栗田 治(1995)空間ポアソン分布の下での巡回距離の期待値, 日本オペレーションズ・リサーチ学会春季研究発表会 アブストラクト集 pp.88-89.