

## 限定合理的なプレイヤーの戦略分析

東京工業大学 石井慎也 ISHII Shinya

## 1 はじめに

近年、プレイヤーの合理性に関心が持たれるようになり、限定合理性という視点を取り入れた分析も盛んに行われている。限定合理性を考慮した分析を行うため、マシン（有限オートマトン）を用いたプレイヤーモデルがよく用いられる。(Rubinstein [3], Abreu and Rubinstein[1])

本研究では、計算機シミュレーションを用い、繰り返し囚人のジレンマ型ゲームにおける限定合理的なプレイヤーの戦略を分析する。

アクセルロッドの選手権 (Axelrod [2]) 以来、計算機シミュレーションによる分析はゲーム理論においても利用されているが、その難点としてパラメータへの依存性が指摘されている。そこで本研究では、実験パラメータが結果に及ぼす影響も考慮し、戦略を分析する。

## 2 マシンゲーム

プレイヤーは戦略を表現するマシンを選択し、それに基づいて、繰り返しゲームをプレイする。プレイヤー  $i$  のマシン  $M_i$  は次の4つ組で定義される。

$$M_i = (Q_i, q_i^0, f_i, \tau_i)$$

ただし、 $Q_i$  は有限集合、 $q_i^0 \in Q_i$ 、 $f_i: Q_i \rightarrow A_i$  (ただし、 $A_i$  はプレイヤー  $i$  の行動の集合)、 $\tau_i: Q_i \times A_j \rightarrow Q_i$  ( $j \neq i$ ) である。 $Q_i$  は状態の集合、 $q_i^0$  は初期状態、 $f_i$  は出力関数、 $\tau_i$  は遷移関数をそれぞれ意味する。今期の行動を決定するのが出力関数であり、次期の状態を決定するのが遷移関数である。

## 3 設定

計算機実験では、プレイヤーは有限繰り返しの囚人のジレンマ型ゲームをプレイする。設定は総当たり型、進化型、ノイズ型の3つのモデルに分類される。

総当たり型では、各プレイヤーはそのプレイヤー自身も含めたすべてのプレイヤーと対戦する。ここでは、利

表 5 利得行列

		Player2	
		C	D
Player1	C	$\alpha, \alpha$	$\beta, \gamma$
	D	$\gamma, \beta$	$\delta, \delta$

$\alpha = 3, \beta = 0, \gamma = 5, \delta = 1$  とする。

得を変えることにより、各戦略のパラメータに対する依存についても調べる。

進化型では、2種類のアルゴリズム、アクセルロッド型、戦略更新型を適用する。

アクセルロッド型のアルゴリズム

- 1, 各プレイヤーの存在比率を計算する。
- 2, 各プレイヤーの期待利得を求める。
- 1, 2を1世代とし、指定世代数回繰り返す。

戦略更新型のアルゴリズム

- 1, 繰り返しゲームをプレイする。
- 2, 平均利得を比較し、確率  $p$  で戦略を更新する。
- 1, 2を1世代とし、指定世代数回繰り返す。

ノイズ型では、3種類のノイズ、認識の誤り、実行の誤り、記憶の誤りを想定する。

認識の誤り

相手の行動を間違えて認識してしまう。

実行の誤り

自分が間違えて行動してしまう。

記憶の誤り

自分の戦略を表現するオートマトンにおいて、現在の状態を間違えてしまう。

各モデルにおけるパラメータの設定は表1から表4の通りである。

## 4 結果

総当たり型の結果は図1の通りである。Tit For Tat 戦略の利得は All-D 戦略の利得より低く、全戦略の平均

表 1 総当たり型におけるパラメータ設定

繰り返し回数	100
世代数	1
最大状態数	3, 4

表 3 戦略更新型におけるパラメータ設定

繰り返し回数	100
世代数	戦略が 1 種類になるまで
最大状態数	3
確率 $p$	1/2

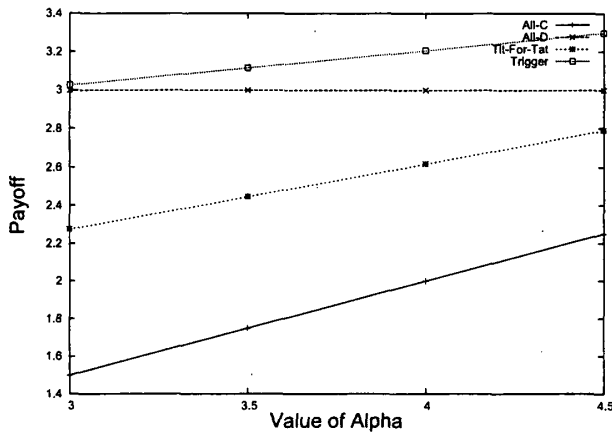


図 1  $\alpha$  の変化による各戦略の利得変化

表 2 アクセルロッド型におけるパラメータ設定

繰り返し回数	100
世代数	1, 2, 3, 4, 5, 10
最大状態数	3

表 4 ノイズ型におけるパラメータ設定

繰り返し回数	100
世代数	1
最大状態数	3
ノイズ率	0.01, 0.02, 0.03, 0.04, 0.05, 0.10

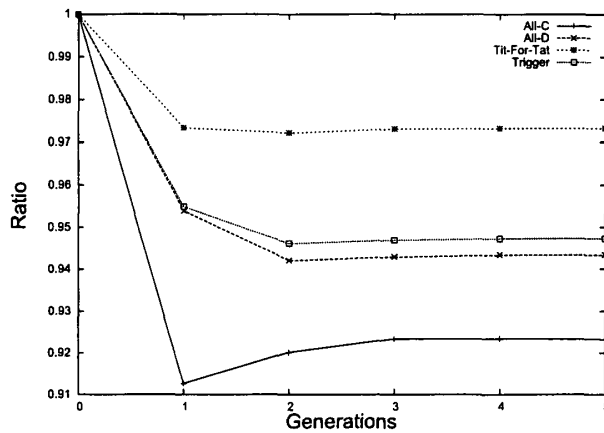


図 2 0 世代の利得を 1 としたときの各世代の利得

利得に近い。さらに、C を基調とするプレイヤーが適応しやすいように利得を変えても、All-D 戦略の利得より低いという結果は変わらない。

アクセルロッド型の結果は図 2 の通りである。Tit For Tat 戦略の数値は 0.97 と他の戦略に比べ非常に高い。進化過程において、Tit For Tat 戦略は安定した戦略といえる。しかし、絶対的な値をみると、例えば、Tit For Tat 戦略の利得が All-D 戦略の利得よりも低い。

また、戦略更新型では、シミュレーション開始から 10 時間後のデータをみると、トリガー戦略や All-D 戦略を用いるプレイヤーは存在するが、Tit For Tat 戦略を用いるプレイヤーは存在しない。2 つのアルゴリズムを適用した進化過程においても、Tit For Tat 戦略は優れた戦略であるとはいえない。

ノイズ型では、実行の誤り、記憶の誤りの下では、総当たり型において高い利得を獲得した他の戦略と同様、All-D 戦略は利得を下げる。一方、認識の誤りの下では、優れた戦略の多くが利得を下げるなか、All-D 戦略は利得を下げない。

## 5 おわりに

本研究では、マシンゲームの新しいシミュレーション環境を構築した。その下で、パラメータの結果への影響に注意し、限定合理性を考慮したゲームにおける戦略を分析した。

## 参考文献

- [1] D. ABREU AND A. RUBINSTEIN. The Structure of Nash Equilibrium in Repeated Games with Finite Automata. *Econometrica*, 56:1259–1281, 1988.
- [2] R. AXELROD. The Evolution of Cooperation. Basic Books, 1984.
- [3] A. RUBINSTEIN. Finite Automata Play the Repeated Prisoner's Dilemma. *Journal of Economic Theory*, 39:83–96, 1986.